

- SD8009 連線說明：
- 連線格式為 MODBUS RTU 格式
- 通信傳輸速率: 9600 或 19200
- 儀錶 RS485 串列位址: 1 ~ 255 台
- 通訊格式 : N 8 1 , N 8 2 , O 8 1 , E 8 1

一. 範例: 讀取第一組溫度命令 : 03 / 發送命令如下 : (16 進位)

站號	命令	參數位置		讀取長度		CRC 檢查碼	
01	03	10	00	00	02	C0	CB

回傳命令如下 : (16 進位)

站號	命令	回傳長度 (4 個 byte)	回傳的溫度值				CRC 檢查碼	
			高位元	+	低位元			
01	03	04	00	00	00	64		

備註：回傳命令的紅色數值為第一組溫度值

00 00 (高位元)	00 64 (低位元)	轉為十進位等於 100
----------------	----------------	-------------

二. 範例: 寫入改變參數輸入種類(TYPE)如下

發送命令如下 (16 進位): (把輸入種類 TYPE 設定為 RSP)

站號	命令	參數位置		寫入數值		CRC 檢查碼	
01	06	00	00	00	03	C9	43

讀取命令 : 03 /

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
1000 (高位元)	第一組通道 PV 溫度顯示值	範圍：-19999 ~ 99999(五位數)
1001 (低位元)		-199999 ~ 999999(六位數)
		TYPE = RSP 時才能寫入

此機種所有參數均為2 Word 長度,請務必在讀寫時一次完成讀寫兩筆的動作

以PV0F 為例x0002 是高位元 ,x0003 是低位元

讀取命令 : 03 / 寫入命令 : 10

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
1002 (高位元) 1003 (低位元)	PV0F 第一組溫度視覺補償	範圍 : -6000 ~ 6000(五位數) -60000 ~ 60000(六位數)
1004 (高位元) 1005 (低位元)	SCAL 線性低點量測範圍	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
1006 (高位元) 1007 (低位元)	SCAH 線性高點量測範圍	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
1008 (高位元) 1009 (低位元)	A1SP 第一組警報	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
100A (高位元) 100B (低位元)	A1HY 第一組警報不感帶	範圍 : 0 ~ 99999(五位數) 0 ~ 999999(六位數)
100C (高位元) 100D (低位元)	A2SP 第二組警報	範圍 : -19999 ~ 99999(五位數) -199999 ~ 999999(六位數)
100E (高位元) 100F (低位元)	A2HY 第二組警報不感帶	範圍 : 0 ~ 99999(五位數) 0 ~ 999999(六位數)

讀取命令 : 03 / 寫入命令 : 06

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
0000	TYPE 輸入訊號種類	0000(16 進位)= mV 0001(16 進位)= V 0002 (16 進位)= mA 0003 (16 進位)= RSP(輸入 485)
0001	Unit 攝氏/華氏	0000(16 進位):C 0001(16 進位):F
0002	DP 第一組通道的小數點位置	0000(16 進位)= 0 0001(16 進位)= 0.0 0002(16 進位) = 0.00 0003 (16 進位)= 0.000 0004(16 進位) = 0.0000 0005 (16 進位)= 0.00000
000D	FILT 取樣時間,軟體濾波	範圍 : 0 ~ 99.9
000F	CUT 線性輸入,限制對應值	0000 (16 進位)= 不加限制 0001 (16 進位)= 低點限制 0002 (16 進位)= 高點限制 0003 (16 進位)= 高低限制
0012	ADDR 連線站號	範圍 : 1~255 台
0013	BAUD 連線速率	0000(16 進位)= 2400 0001(16 進位)= 4800 0002(16 進位) = 9600 0003(16 進位)= 19200
0014	A1FU 第一組警報類型	0000(16 進位)= 不動作 0001(16 進位)= HI 0002(16 進位) =LO
001A	A2FU 第二組警報類型	0000(16 進位)= 不動作 0001(16 進位)= HI 0002(16 進位) =LO
0028	警報燈號	Bit 0 = 第一組警報燈 Bit 1 = 第二組警報燈